Código para 3 sevos

#include <Servo.h>  
  
Servo servos[2];  
  
void setup()  
{  
  servos[0].attach(3);  
  servos[1].attach(5);  
  servos[2].attach(6);  
}  
  
void loop()  
{  
  for (int i=0; i<3; i++)  
    servos[i].write(45);  
      
    delay(2000);  
  
  for (int i=0; i<3; i++)  
    servos[i].write(90);  
}